

	SALON 1	SALON 2	SALON 3	SALON 4	SALON 5
	Normal Oturum-1 Kontrol Teorisi ve Yöntemleri Kahverengi Salon Oturum Başkanı Dr.Öğr.Üyesi Fatih ADIGÜZEL	Normal Oturum-2 Ulaşım Teknolojileri Mavi Salon Oturum Başkanı Doç.Dr.Claudia Fernanda Yaşar	Normal Oturum-3 Kontrol Uygulamaları Turuncu Salon Oturum Başkanı Prof.Dr.Tolga Yüksel	Normal Oturum-4 Sistem Modelleme, Optimizasyon ve Kontrol Beyaz Salon Oturum Başkanı Dr.Öğretim Üyesi Engin Hasan Çopur	Normal Oturum-5 Ana Salon
08:30-08:45	ID 33 Mobil Robotlar için Model-Bağımsız, Güvenli ve Ulay-Tetiklemeli Öngörülü Kontrol Yaklaşımı Ali Can Erişir , Fatma Yıldıo Taşçıkaraoğlu ,Jorahim Bekkan Küçükdemiral	ID 62 Otonom ve Bağlantısız Araçlar Arasındaki Kooperatif Etkileşim için V2X-Temelili Mimari	ID 29 Elgirik Vuruş Apla Yönlendirme Güdüm Kurallını Doğrusal Hedef Takip Güdüm Kurulma Uyarlaması	 Elektronik Kartlarda Fiziksel Anıza Tespiti için Öznitelik Tabanlı Görünüş İyleme Yaklaşımı	
08:45-09:00	ID 47 İkili Eksenli Top Dengeleyici Sistemini İçeren Kipli Kontrolcü Tasarımı Sercan YILMAZ ,Halil Ergezer	ID 70 Aktif Süspansiyon Sistemleri İçin Büyük Patlama-Büyük Çöküş Algoritması ile Optimal Kontrolör Tasarımı Sabri Yılmaz ,Cansu Emron ,Ali Kerem Yalçın ,Metehan Vural	ID 89 Elektrik Motorlu Döner Kanatlı Bir İHA İçin Kontrolcü, Otopilot Tasarımı ve Simülasyonu Mehmet Tunahan Kara , Celal Aksoy , Mehmet Şahin , Mehlika Şahin , Muhammed Berat Dikmen	ID 148 İkili Tank Sistemini Süzme Süreç Kontrolü İçin Farklı Optimizasyon Yöntemlerinden Kayıydanlması ve Performans Analizi Kaan Can	Eğitim Semineri Model Predictive Control ve Uygulamaları Dr. Öğr. Üyesi Barış Çavuş
09:00-09:15	ID 51 Ardışık Döngüsel Yapan Kipli Kontrol Yönteminin Simülasyonu ve Deneysel Uygulaması Rıdvan Tokyürek , İlyas Eker	ID 71 ABS Sistemine Şarj Mafsalı Aracın Modellemesi ve Simülasyonu Abdul Moiz Awan ,Emrecan Hatipoğlu , Mesut Kaya ,S. Çağlar Başlamışlı	ID 106 Kalite Odaklı Etkeleneli İmalat: Malzeme Ekstrüzyonunda Süreç İletimi ve Kontrol Sistemlerinin Rolü İlidi TARTICI	ID 87 Kristal Yarı Algoritmaları ile Sinirleze Kayıyıldarda Geçirme Süresi Optimizasyonu Zihnal Hilal YILDIZ BUDAK, Akif Durdu	
09:15-09:30	ID 55 İkili Modlu Türeyiş Sönümlenmesi İçin Dağılık Geçikmeli Giriş Şekillendiricilerin Parametrisasyonu Ahmet Burak Aklyüz ,Baran Alkoç	ID 46 Taktiksel ve Döngüsel Batarya Bozulmasının Elektrikli Araç Toplam Sağlık Olma Maliyetine Farklı İklimlerdeki Etkisi Berk Açoğlu ,Nazlı Hakan Yenias ,Chiedoie Augustine Ike-Offiah ,Canray Batınlı			
09:30-10:00	Çay/Kahve Molası				
10:00-11:00	DAVETLİ KONUSMACI-Kritik Ulaytılarının Siber Güvenliği:Zafiyetler, Tehditler ve Riskler- Prof.Dr. İbrahim Özçelik-Ana Salon				
11:00-11:30	Çay/Kahve Molası				
11:30-12:30	DAVETLİ KONUSMACI-Su Altında Yer Bulma Algoritmaları-Prof.Dr. Kemal Leblebicioğlu-Ana Salon				
12:45-14:00	ÖĞLE YEMEĞİ				
	SALON 1	SALON 2	SALON 3	SALON 4	SALON 5
	Normal Oturum-1 Kontrol Teorisi ve Yöntemleri Kahverengi Salon Oturum Başkanı Prof. Dr. Tufan KUMBASAR	Normal Oturum-2 Ulaşım Teknolojileri Mavi Salon Oturum Başkanı Erkam Akbaş	Normal Oturum-3 Kontrol Uygulamaları Turuncu Salon Oturum Başkanı Dr. Öğretim Üyesi Elad Saif	Normal Oturum-4 Otomasyon,Kontrol Eğitimi Beyaz Salon Oturum Başkanı Dr.Öğretim Üyesi Engin Hasan Çopur	Normal Oturum-5 Ana Salon
14:00-14:15	ID 57 İntegral Etkili Dayanıklı Geri Adımlama Kontrolcü ile Bir İHA Sisteminin Konum ve Yönlüm Kontrolü Eyüp Okumus ,Fatih Adigüzel	ID 84 Otomatik Şanzımanla Kilitleme Kavramasının Kontrolü Minsad Bucak , Zeynel Dinler ,Burak Ardıc , Batu Gurses	ID 104 Füze Manevra Stratejisi ve Gımbalı Arayıcı Bağlı Tipinin Hedef Takip Performansına Etkisinin İncelenmesi Ramazan Kaya ,Ahmet Furkan Bayram ,Raşide Tekin ,Karay S. Ezer	 Bir Serbestlik Dereceli Elektro-hidrolik Eyleyici İçeren Deneysel Düzeneek Tasarımı Şule Taşkınoğlu ,Erman Selim , Enver Taticioğlu	Eğitim Semineri Mini Denizaltı Tasarımı
14:15-14:30	ID 69 MBAC-PID Kontrolcü ve Klasik Kontrolcü Modeli ile Simülasyon Deneysel Hareketlerinin Simülasyonu İçin 2 Serbestlik Dereceli Sarıma Masasının Tasarımı ve Uygulaması Aylin Öztürk ,Claudia Fernanda Yagar	ID 36 ISO26262 ve ASPICE Uyumlu Model Tabanlı Yazılım Mimarisi Uygulaması Selin Demir , Osman Akdağ	ID 105 Yapısal Hava Tespiti ve Bölge Taraması Yapan Dört Rotolu İnsansız Hava Aracı Tasarımı Elif Yücel	ID 83 Gerçek Zamanlı DC Motor Pozisyon ve Hz Kontrolü İçin Uygulamalı Deneysel Tasarımı ve Gerçekleştirilmesi Cagrı Hindistan ,Hüseyin Deniz Öztürk ,Öykü Öğze Korkmaz ,Erman Selim , Enver Taticioğlu	Dr. Öğr. Üyesi Münir Canan Özden
14:30-14:45	ID 85 Akıllı Tahminler: Otonom Süreç İçin Pekileştirme Öğrenme ile Optimizasyon Edilmiş Unscented Kalman Filtresi Duygu Kaytan	ID 117 Çevik Yazılım Geliştirme Test Edilebilir Gereksinimlerin Yazılması ve Değerlendirilmesi Candemir Coşkun , Yunus Çetin, Seyitcan Şahin	ID 81 Pan ve Tilt Sistemi İçin Farklı Kontrolcü Tiplerinin Performans ve Kontrol Eforu Açısından Karşılaştırılması Efe Yazıcıoğlu, Yavuz Eren		
	SALON 1	SALON 2	SALON 3	SALON 4	SALON 5
	Normal Oturum-1 Kontrol Teorisi ve Yöntemleri Kahverengi Salon Oturum Başkanı Prof. Dr. Tufan KUMBASAR	Normal Oturum-2 Ulaşım Teknolojileri Mavi Salon Oturum Başkanı Erkam Akbaş	Normal Oturum-3 Kontrol Teorisi ve Yöntemleri Turuncu Salon Oturum Başkanı Doç.Dr.Bülent Özkan	Normal Oturum-4 Kontrol Sistem Dinamiği ve Analizi Beyaz Salon Oturum Başkanı Dr.Mehmet Serdar Çelik	Normal Oturum-5 Robotik Sistemler Ana Salon Dr.Öğretim Üyesi Fethi Candan
14:45-15:00	ID 86 İnsansız Hava Araçlarında Pekileştirme Öğrenme Tabanlı Yapan Kipli Kontrol Yaklaşımıyla Engel Duyarlı Yörünge Oluşturma ve Takip Sistemi Ceyda Depeharman ,Seda Özgüzel Hatice Doğanlıoğlu ,Levent Ucan	ID 122 Gelişmiş Süreçli Destek Sistemleri (ADAS), Telematik Sistemler ve Mobil Cihaz Verilerinin Süreçli Puanlama Etkileri Selin Kalay ,Baran Kılıç ,Burak Can Doğan	ID 144 İkinci Mertebeden Doğrusal Olmayan Kontrolcü İçin Uyarlamalı Dayanıklı PD Kontrolcü Tasarımı ve Dört Kanatlı İHA Yönlüm Kontrolüne Uvulanması Tolga Ulutaş ,Fatih Adigüzel ,Onur Akbaba	ID 16 Gerçek Sistem ve Doğrusal Olmayan Model İçin Karşılaştırılabilir Kabul Kriteri Belirleme Semih Aktaş	ID 24 Çoklu Hava Araçları Tarafından Taayın Sarkıt Yüklüm Kontrolü Nagehan AKIN
15:00-15:15	ID 92 Hassas Silah Sistemini İçeren Yapan Sınır Ağ Destekli Türk İleri Besleme Kontrolcüsü Tasarımı Semih URKAN , Hayrettin Ulay AKOVA, Can DURMAZ	ID 132 Batarya Yönlüm Sistemi Tasarımı ve Şarj Kestirim Yöntemlerinin Karşılaştırılması Uğur Bayşal ,Orçun TUNA	ID 127 Manyetik Kaldrım Sistemleri İçin Yapan Sınır Ağ (YSA) Temelli Luyapunov Tararı Doğrusal Olmayan Kontrolcü Gözleyici Çifti Tasarımı İslam Aydoğmuş ,Barış Bıdıklı ,Rafet Can Ünlüoğlu	ID 64 Hava Araçları İçin Hücüm Apası Kestiriminde Fiziksel Modelleme Yaklaşımı Berat Sermercioğlu ,Sena Taşkın	ID 68 Tüm Yönlü Hareket Kabiliyetine Sahip Mobil Robotun Üretimi ve Kontrolü Huseyin Deniz Öztürk ,Hüseyin İnci ,Erman Selim ,Enver Taticioğlu ,Cagrı Hindistan
15:15-15:30	ID 93 Zaman Geçikmeli Sistemler İçin Smith Prediktör'ün CDM ve PID Kontrolçilerinin Genetik Algoritmayla Dayalı Optimizasyonu Yasemin İyemaz , Mehmet Serhat CAN	ID 21 Yedekleme Yoluyla Güvenliğin Sağlanması: Otonom Süreçli Sistem Mühendisliği Osman AKDAĞ , Candemir Hasan Coşkun	ID 127 Manyetik Kaldrım Sistemleri İçin Yapan Sınır Ağ (YSA) Temelli Luyapunov Tararı Doğrusal Olmayan Kontrolcü Gözleyici Çifti Tasarımı İslam Aydoğmuş ,Barış Bıdıklı ,Rafet Can Ünlüoğlu	ID 73 Dönerkanat İHA'ları İçin Yapan Zeka ile Anıza Toleranslı Görsel Servolama Tolga Yüksel	ID 80 Hareketli Platform Üzerine Otonom İHA İnisi İçin Hareket Tahmini Görsel Servo Kontrol Yapısı Engin Çopur ,Hasan Hüseyin Bilgiç ,Tanık Ünler