

26. Otomatik Kontrol Ulusal Konferansı (20 Eylül 2025)					
	SALON 1 Normal Oturum-1 Kontrol Teorisi ve Yöntemleri Kahverengi Salon Oturum Başkanı Doç.Dr.Cengiz Tepe	SALON 2 Normal Oturum-2 Kontrol Uygulamaları Mavi Salon Oturum Başkanı Dr.Öğretim Üyesi Nurdan Bilgin	SALON 3 Normal Oturum-3 Özel Oturum (Alt ve Üst Ekstremitte Biyonik Protezler) Turuncu Salon Oturum Başkanı Dr.Mehmet Serdar Çelik	SALON 4 Normal Oturum-4 Makine Öğrenmesi, Yapay Zeka Uygulamaları Beyaz Salon Oturum Başkanı Dr.Ziynet Duygu Akşehir	SALON 5 Normal Oturum-5 Özel Oturum (Dikey İnış Kalkışlı Hava Araçları (Uçan Arabalar- eVTOL)) Ana Salon Oturum Başkanı Doç.Dr.İlyas Eminoğlu
08:30-08:45	ID 110 Manyetik Askı Sistemi Üzerinde Farklı Kontrol Yöntemlerinin Performans Analizi Hüseyin Kılınçkuran	ID 126 Konum Belirleme Sistemi Kapalı Mekan Performansının İncelenmesi Veli İlgi , Hasan Dilmaç ,Emre Koçyiğit ,Emirhan Kaya ,Ahmet Can Uçarlı , Fazlı Engin Tombuş		ID 63 AYZ-Yorumlayıcı: Otonom Araçlarda, Seffaf ve Açıklanabilir Karar Alma Süreçleri için Oluşturulan Yapı Tolga Bodrumlu ,Musa Yazar,Candaş Ünal , Pelin Öksüz	ÖZEL OTURUM KONUŞMASI Dr.Öğretim Üyesi Fethi Candan
08:45-09:00	ID 114 Model Öngörülü Kontrol Tabanlı Adaptif Seyir Kontrolü Tasarımı Ferhat Kemal Ölmez	ID 129 Bozucu Etkiler Altındaki Bir Helikopter için Doğrusal Karesel Regülatör (DKR) Tasarımı Muhammed Bilal Sarıca, Levent Uçun		ID 67 Büyük Dil Modeli Uygulamalarıyla Araç İç Anıza Teşhis Sistem Belgelerinde Kontrol Metodu Geliştirilmesi Emekcan Takmaz ,Zeynep Karcı Parlakoğlu ,Kerem Tokdemir	ID 134 eVTOL Kentsel Hava Hareketliliği Sistemlerinde Kontrol ve Güç Kaynağı Perspektifinden Gelişmeler, Zorluklar ve Yeni Nesil Çözümler Eiad Saif ,Mehmet Serdar ÇELİK ,Burcu KESKİN ,İlyas EMINOĞLU
09:00-09:15	ID 115 Model Öngörülü Kontrolör ile Mühimmat Ayrılması Kaynaklı Kanat Titreşimlerinin Bastırılması Mustafa Yavuz ,Çağlar Uyulan	ID 130 İSMSM Sürücüler için DO-GDG Tabanlı Yük Torku Kestirimi ile Integral Geri Adımlamalı Hız Kontrolcü Tasarımı Moustafa Hassanein , Fatih Adıgüzel	ÖZEL OTURUM KONUŞMASI Dr.Mehmet Serdar Çelik	ID 103 Asılı Yük Taşıyan Döner Kanat İnsansız Hava Araçının Sınır Ağları ile Modellenmesi: ANN ve PINN Karşılaştırması Dilara Şekerci ,Hilal Bingöl , Halit Ergezer	ID 123 Döner Kanat Sistemlerin Pervane ve Dinamik Davranışlarının İncelenmesi için Test Cihazının Oluşturulması Sami Pekdemir ,Fethi Candan ,Senanur Öztürk , Makbule Sude Yıldırım ,Melike Çıçcı
09:15-09:30	ID 116 Top-Çubuk Denge Sistemi için Benzetim Yöntemi Kullanılarak Genetik Algoritma Tabanlı PID Denetleyici Tasarımı Furkan Eken , Umut Tilki	ID 146 Dört Pervaneli İHA'nın Yörünge Takibi için LQR Kazançlarının Fonksiyon Kestirim Yöntemleriyle İncelenmesi: Enterpolasyon ve Derin Öğrenme Yaklaşımları Alihan Öztürk ,Bahadır Çatalbaş , Nurettin Tanık Mut, Eyüp Okumuş ,Buse Tacal Uçun ,Şeref Naci Engin	ID 34 Yapay Zeka ile Protez Dizler için Yürüyüş Fazları Tanıma Yusuf Buğra Günaydın ,Ahmet Efekaan Efe ,Erhan İlhan Konukseven	ID 135 DCI-VTON Tabanlı Sanal Giyim Sistemlerinde El Bölgesi Görsel Kalitesinin LoRA ile Artırılması Beyza Özben ,Elif Altunsoy, Oğuz Kural	ID 41 Performance Comparison of Kalman and Extended Kalman Filters in IMU-Based Gimbal Systems Zeki Atı ,Hüseyin Adanalı ,Ömer Faruk Aktaş ,Abdurrahman Deniz ,Aykut Beke ,Fethi Candan
09:30-09:45	ID 119 Takip Problemlerinde SDRE ve S(thetaş-D Yöntemlerinin Performans Karşılaştırması Zeki Gül , Enver Tatlıoğlu ,Meryem Deniz	ID 44 Çoklu İnsansız Hava Aracı Formasyonu için LPV-MPC ve LQR Kontrolcü Tasarımı ve Batarya Seviyesine göre Ağırlık Matrisi Optimizasyonu Hacı Muhammed Yıldız	ID 151 Ticari ve Akademik Protez Dizlerin Karşılaştırması Burcu Keskin ,Mehmet Serdar Çelik ,Eiad Saif ,İlyas Eminoğlu		ID 38 Tek Serbestlik Dereceli (1-DoF) Helikopter Deney Kiti İçin PID Kontrolör Tasarımı Yiğit Emre Göktaş ,Leyla Özbek ,Şükraye Nur Güngör ,Fethi Candan
09:45-10:15	Çay/Kahve Molası				
	SALON 1 Normal Oturum-1 Kontrol Teorisi ve Yöntemleri Kahverengi Salon Oturum Başkanı Doç.Dr.Cengiz Tepe	SALON 2 Normal Oturum-2 Enerji Sistemleri Mavi Salon Oturum Başkanı Dr.Öğretim Üyesi Nurdan Bilgin	SALON 3 Normal Oturum-3 Özel Oturum (Alt ve Üst Ekstremitte Biyonik Protezler) Turuncu Salon Oturum Başkanı Dr.Mehmet Serdar Çelik	SALON 4 Normal Oturum-4 Beyaz Salon Oturum Başkanı	SALON 5 Normal Oturum-5 Özel Oturum (Dikey İnış Kalkışlı Hava Araçları (Uçan Arabalar- eVTOL)) Ana Salon Oturum Başkanı Doç.Dr.İlyas Eminoğlu
10:15-10:30	ID 120 DiğSilent PowerFactory Kullanılarak Rüzgar Türbini Tabanlı Rezerv Güç Kontrolü İçeren Yük Frekans Kontrol Sisteminin Kararlılık Zaman Gecikme Paylarının Belirlenmesi Kübra Nur Gül ,Şahin Sönmez ,Saffet Ayasun	ID 25 Şebeke Oluşturan Eviricilerde Güncel Kontrol Yaklaşımları Burhan HÜKÜMEN ,Recep Çakmak ,Özgür Çelik , Juan C. Vasquez, Ertuğrul Çam	ID 136 Ramazan Ayında Konjestif Kalp Yetmezliği Hastalarında Davranış Değişikliğinin Etkisinin Araştırılması Hulya Gokalp , Malcolm Clarke		ID 35 TALON 1400 V2 Platformunun Kargo Görevi İçin Modifikasyonu ve Otopilot Tasarımı Doğukan CANBULAT ,Asya Demir ,Sami Pekdemir ,Fethi Candan
10:30-10:45	ID 121 Küresel Konumlandırma Engelli Ortamlarda Görelİ Konumlandırma Çağlar Akman ,Hasan Furkan Öztürk, Mehmet Kemal Leblebicioğlu	ID 60 Sanal Atalet Moment Kontrolü İçeren Mikro- Şebekelerin Kararlılık Gecikme Payları Üzerinde Kesir Dereceli Denetleyicinin Etkisi Berat KORKMAZ ,Şahin Sönmez	ID 125 Uyarlamalı Geri Adımlamalı Kontrol ile Kardiyovasküler Sistem Benzetim Devresinin Hacim Kontrolü Ahmed Alhajyounis ,Yaren Kuzucu ,Fatih Adıgüzel , Kamuran Kadıpaşaoğlu		ID 27 İHA Sürülerinde Dayanıklı Yer İletişimi için DSR Tabanlı Uyarlanabilir Röle Seçim Protokolü UMUT AYDEMİR ,SAMİ PEKDEMİR ,FETHİ CANDAN
10:45-11:00	ID 124 İkinci Mertebeden Doğrusal Olmayan Bir Sınıf Sistemin Periyodik Uyarlamalı Dayanıklı Geri Adımlamalı Kontrol Fatih Adıgüzel , Kadırcan Kurtuluş , Ammar Urgan, Onur Akbatı , Türker Türker				ID 31 IoT Tabanlı Döner Kanat Motor-Pervane Sistemleri İçin Uzaktan Erişimli Deney Platformu Tasarımı Kübra Baycan ,Nisa Tat ,Furkan Birişik ,Ömer Faruk Korkmaz , Abdussamed Uysal ,Meryem Şeyda Dinç ,Murat Aydın, Fethi Candan
11:00-11:15	ID 88 Otonom Araçlarda Eğrilik Tabanlı Yörünge Oluşturma ve Takibi için Model " " Öngörülü Kontrol Tasarımı Muzaffer Temelli ,Klaus Werner Schmidt				ID 111 Mikro İHA'ların uzaktan kontrolünü en iyi şekilde sağlayan el aracı hangisidir? Erkam Akbas ,Onur Al ,Fethi Candan
11:15-11:30					ID 43 Otonom Havalimanı Taşıma Robotu Ahmet Ensar Altıntepe ,Fahrettin Hashalıcı ,Mehmet Sait Altıparmak ,Sami Pekdemir, Taylan Uras
11:30-12:30	Kapanış Konuşmaları - Hatıra Fotoğraf Çekimleri Salon 5				
12:30-13:15	ÖĞLE YEMEĞİ				
13:15-14:00	ÇAKIRLAR KURUSU				
14:00-16:00	AMİSOS TEPEŞİ, TÜTÜN İŞKELEŞİ, BANDIRMA VAPURU				
16:00	Üniversiteye Dönüş				